KATA PENGANTAR

Salam sejahtera untuk kita semua.

Segala puji syukur penulis panjatkan kepada Tuhan Yang Maha Esa yang telah memberikan rahmat dan petunjuk-Nya sehingga Tugas Akhir dengan judul ***"Desain dan Implementasi Robot Mobil Pengikut Benda Bergerak dengan Kontrol Logika Fuzzy Berbasis Mikrokontroler ATMega128"*** ini dapat diselesaikan dengan baik. Adapun Tugas Akhir ini disusun sebagai salah satu syarat kelulusan pada Program Sarjana Sistem Komputer Institut Teknologi Telkom, Bandung.

Ucapan terima kasih penulis sampaikan kepada semua pihak yang telah memberikan dukungan sehingga tugas akhir ini dapat diselesaikan. Penulis menyadari tugas akhir ini masih jauh dari kesempurnaan yang disebabkan karena keterbatasan yang penulis miliki. Untuk itu saran dan kritik yang bersifat membangun dari pembaca sangat penulis harapkan demi perbaikan di masa yang akan datang yang bisa dikirimkan melalui email penulis di dhian21.ittelkom@gmail.com

Dengan segala kerendahan hati, penulis berharap semoga tugas akhir ini dapat bermanfaat bagi pembaca dan penulis khususnya, serta bagi dunia pendidikan pada umumnya.

Bandung, Juli 2012

Penulis

Dian Wahyu Widayanto