

# LEMBAR PENGESAHAN

Proyek Akhir dengan judul:

**KENDALI GERAK ROBOT BERKAKI ENAM  
BERBASIS MIKROKONTROLLER ATMEGA 8535  
(*HEXAPOD MOVEMENT CONTROL BASED ON ATMEGA 8535  
MICROCONTROLLER*)**

Telah diperiksa dan disetujui sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar  
Ahlimadya Teknik pada Fakultas Elektro dan Komunikasi  
Institut Teknologi Telkom

Oleh:

**RHINDHI PRIMAWATI  
611060051**

Bandung, September 2009

Disetujui dan disahkan oleh :

**Pembimbing I**

**Pembimbing II**

**M. Ramdhani, ST.,MT.**

**NIK: 02730260-1**

**Angga Rusdinar,ST.,MT.**

**NIK: 077403902**