

# **LEMBAR PENGESAHAN**

## **DESAIN DAN IMPLEMENTASI KONTROL PID PADA LENGAN ROBOT DUA DERAJAT KEBEBASAN**

**Design and Implementation of PID Controller  
on Two Degree-of-Freedom Robot Arm**

**Oleh :**

**Afaf Fadhil Rifa'i**

**111030184**

Tugas Akhir ini telah disetujui dan disahkan untuk memenuhi persyaratan  
Memperoleh gelar Sarjana Teknik Elektro Telekomunikasi  
Institut Teknologi Telkom  
Bandung

**Bandung, Maret 2008**

**Menyetujui ,**

**Pembimbing I**

**Pembimbing II**

**Sony Sumaryo, Ir., MT  
( NIK : 997301711 )**

**Basuki Rahmat, Ir., MT  
( NIK : 996301671 )**