

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 State Of The Art	11
Tabel 3.1 Pemilihan Mikrokontroler	19
Tabel 3.2 Pemilihan Modul Waktu	20
Tabel 3.3 Pemilihan Motor Dc	21
Tabel 3.4 Pemilihan Ultrasonic	21
Tabel 4.1 Data Kalibrasi Sensor Ultrasonic A02YYUW I.....	26
Tabel 4.2 Nilai Error Dan Akurasi Dari Sensor Ultrasonic I	27
Tabel 4.3 Data Kalibrasi Sensor Ultrasonic A02YYUW II	28
Tabel 4.4 Nilai Error Dan Akurasi dari Sensor Ultrasonic II.....	29
Tabel 4.5 Hasil Pengujian Modul RTC DS3231	30
Tabel 4.6 Nilai Error dan Akurasi dari Modul RTC DS3231	30
Tabel 4.7 Hasil Pengujian Waktu Tempuh Robot.....	31
Tabel 4.8 Hasil Pengukuran Daya Aktif dan Daya Standby Setiap Komponen Robot....	33
Tabel 4.9 Data Peningkatan Arus Panel Surya.....	38