

DAFTAR TABEL

Tabel 4. 1 Tabel Perintah Gerak dan Tegangan Output Sistem FPGA	22
Tabel 4. 2 Tabel Logika Kontrol Motor untuk Arah Gerak Robot	23
Tabel 4. 3 Error Rate pada Pemrosesan Data	24
Tabel 4. 4 Hasil Pengujian Robot pada Medan Datar.....	25
Tabel 4. 5 Hasil Pengujian Robot pada Medan Berkontur	25