

DAFTAR TABEL

Tabel 4. 1 Sumbu XYZ mentahan <i>accelerometer</i> dan <i>gyroscope</i>	38
Tabel 4. 2 Perbandingan <i>heading</i> mentah dengan kompas digital	42
Tabel 4. 3 Perbandingan <i>heading terkalibrasi</i> dengan kompas digital	43
Tabel 4. 4 Sampel perbandingan perhitungan jarak rumus <i>Haversine</i>	45
Tabel 4. 5 <i>Heading</i> pada saat sampai di tujuan target	48
Tabel 4. 6 <i>Heading</i> pada saat pulang ke titik deploy.....	49
Tabel 4. 7 Data <i>heading</i> pada saat menanjak	51
Tabel 4. 8 Data <i>heading</i> saat menurun	51