

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	i
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS	ii
LEMBAR PENGESAHAN	iii
LEMBAR PENGESAHAN	v
ABSTRAK	vii
<i>ABSTRACT</i>	viii
KATA PENGANTAR	ix
UCAPAN TERIMA KASIH	x
DAFTAR ISI	xi
DAFTAR GAMBAR	xiii
DAFTAR TABEL	xiv
BAB I	1
PENDAHULUAN	1
1.1. Latar Belakang Masalah	1
1.2. Rumusan Masalah	2
1.3. Tujuan Penelitian	3
1.4. Batasan Masalah	3
1.5. Landasan Teori	3
1.6. Analisa Solusi yang Ada	5
1.7. Metode Penelitian	7
BAB II	8
SPESIFIKASI DAN BATASAN SOLUSI	8
2.1. Dasar Penentuan Spesifikasi	8
2.2. Batasan dan Spesifikasi	9

2.3.	Verifikasi Spesifikasi	10
2.4.	Kesimpulan Spesifikasi	11
BAB III		12
PERANCANGAN SISTEM		12
3.1.	Alternatif Usulan Solusi	12
3.2.	Analisis dan Pemilihan Solusi	13
3.3.	Desain Solusi Terpilih	14
3.4.	Jadwal dan Anggaran	20
BAB IV		23
IMPLEMENTASI		23
4.1.	Deskripsi Umum Implementasi	23
4.1.1.	IMU (Inertial Measurement Unit)	23
4.1.2.	Mikrokontroler	23
4.1.3.	Modul BLE (Bluetooth Low Energy)	24
4.1.4.	Software Arduino IDE	24
4.1.5.	Software Visual Studio Code	28
BAB V		30
PENGUJIAN DAN KESIMPULAN		30
5.1.	Skenario Umum Pengujian	30
5.2.	Analisis Pengujian	30
5.3.	Kesimpulan	39
5.4.	Saran	39
DAFTAR PUSTAKA		41
LAMPIRAN		43