

## DAFTAR TABEL

Tabel 2. 1 Batasan Masalah .....	8
Tabel 2. 2 Verifikasi Spesifikasi 1 .....	11
Tabel 2. 3 Verifikasi Spesifikasi 2 .....	12
Tabel 2. 4 Verifikasi Spesifikasi 3 .....	13
Tabel 2. 5 Verifikasi Spesifikasi 4 .....	14
Tabel 2. 6 Verifikasi Spesifikasi 5 .....	15
Tabel 3. 1 Perbandingan Usulan Solusi .....	22
Tabel 3. 2 Perbedaan <i>Nano</i> UAV .....	23
Tabel 3. 3 Perbandingan <i>Nano</i> UAV .....	24
Tabel 3. 4 Perbedaan UGV .....	25
Tabel 3. 5 Perbandingan UGV .....	26
Tabel 3. 6 Perbandingan Sensor Gas .....	26
Tabel 3. 7 Perbandingan Platform.....	30
Tabel 3. 8 Perbedaan Algoritma Navigasi .....	31
Tabel 3. 9 Perbandingan Algoritma Navigasi .....	32
Tabel 3. 10 Konfigurasi Desain Solusi Terpilih.....	33
Tabel 3. 11 Gantt Chart.....	45
Tabel 3. 12 Daftar Kebutuhan Alat .....	46
Tabel 4. 1 Pengujian kekuatan baterai Crazyflie .....	75
Tabel 5. 1 Pengujian Simulasi dua robot .....	78
Tabel 5. 2 Pengujian dengan durasi 45 detik .....	79
Tabel 5. 3 Tingkat akurasi map hasil pengukuran berdasarkan simulasi.....	110
Tabel 5. 4 Durasi pengukuran .....	112
Tabel 5. 5 Hasil pengujian skenario 45 detik.....	113