

## DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 Pemetaan Kebutuhan dan Kaitannya Terhadap Spesifikasi.....	5
Tabel 3.1 Rincian Diagram Blok Level 0 .....	11
Tabel 3.2 Rincian Diagram Blok Pengukuran Jarak Objek Untuk Kendaraan Otonom Roda Tiga.....	12
Tabel 3.3 Unit Kontrol .....	14
Tabel 3.4 Pemilihan Komponen Untuk Jenis Alat Pendeteksian.....	16
Tabel 3.5 Pemilihan Komponen Untuk Unit Kontrol .....	17
Tabel 3.6 Pemilihan Komponen Untuk Aktuator .....	18
Tabel 3. 7 Pemilihan Komponen Untuk Motor Driver .....	19
Tabel 3. 8 Pemilihan Komponen Untuk Power Supply .....	20
Tabel 3. 9 Rangkuman Hasil Pemilihan Komponen .....	21
Tabel 4. 1 Hasil Pengujian Pendeteksian Objek .....	25
Tabel 4. 2 Hasil Pengujian Percobaan 1 Pengukuran Jarak .....	30
Tabel 4. 3 Hasil Pengujian Percobaan 2 Pengukuran Jarak .....	31
Tabel 4. 4 Hasil Pengujian Aktuator Saat Bergerak Maju .....	33
Tabel 4. 5 Hasil Pengujian Aktuator Saat Bergerak Mundur.....	34
Tabel 4. 6 Pengerjaan Implementasi Sistem .....	35
Tabel 5. 1 Pengujian Spesifikasi 1 Saat Cahaya Terang .....	41
Tabel 5. 2 Pengujian Spesifikasi 1 Saat Cahaya Redup.....	42
Tabel 5. 3 Hasil Pengujian Spesifikasi 2.....	44
Tabel 5. 4 Hasil Pengujian Spesifikasi 3.....	47