

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN.....	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS.....	iii
ABSTRAK	iv
ABSTRACT	v
KATA PENGANTAR	vi
UCAPAN TERIMA KASIH	viii
DAFTAR ISI	ix
DAFTAR GAMBAR	xi
DAFTAR TABEL	xiii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1. Latar Belakang Masalah	1
1.2. Rumusan Masalah	2
1.3. Tujuan dan Manfaat.....	2
1.4. Batasan Masalah.....	2
1.5. Metode Penelitian.....	3
1.6 Tabel Pelaksanaan	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA	4
2.1. Kajian Penelitian Terkait	4
2.2 Kecelakaan Lalu - Lintas	6
2.3 Rompi pintar.....	7
2.4 Komponen dari Rompi Pintar	8
2.4.1 Software Arduino IDE	8
2.4.2 Arduino Uno Board.....	9
2.4.3 Sensor <i>Gyroscope</i>	11
2.4.4 <i>DC High Speed Large Torque 775</i>	12
2.4.5 Tabung Co2 16 Gram.....	12

2.4.6 <i>Relay</i> 12Volt	13
2.4.7 Airbag	13
2.4.8 Power Supply	14
2.4.9 Syntax	14
BAB III PERANCANGAN SISTEM	15
3.1. Alur Penelitian	15
3.2 Desain Sistem.....	16
3.3 Perancangan Rompi.....	17
3.4 Perancangan Sensor <i>Gyroscope</i>	18
3.5 Airbag Flow	18
3.6 Standart Kemiringan.....	19
3.7 Skenario Pengujian	19
3.8 Tabel Pengujian.....	20
BAB IV HASIL DAN ANALISIS	21
4.1 Perangkaian Rompi	21
4.2 Cara Kerja Rompi.....	23
4.3 Pengelolaan Data	24
4.3.1 Prototype.....	24
4.3.2. Pengujian Langsung	25
4.4 Analisis	31
4.4.1 Error	34
4.4.2 Percobaan Langsung	36
BAB V SIMPULAN DAN SARAN	46
5.1 Kesimpulan	46
5.2. Saran	46
DAFTAR PUSTAKA	47
LAMPIRAN	49