

## ABSTRAK

---

Deteksi otomatis tempat parkir merupakan hal penting dalam pengelolaan parkir secara efisien untuk meningkatkan pengalaman pengguna menjadi lebih baik. Pada Proyek Akhir ini, metode yang di gunakan adalah dengan algoritma *You Only Look Once (YOLO)*. Dengan menggunakan *YOLOv3* dan *Darknet* sebagai *framework*, memungkinkan deteksi objek secara otomatis. Pengujian sistem dilakukan pada 5 kasus yang berbeda untuk mendapatkan rata-rata akurasi dengan nilai 87.925%. Hasil proyek akhir ini diharapkan dapat digunakan sebagai dasar untuk pengembangan lebih lanjut dalam bidang deteksi objek dan pengelolaan parkir.

Kata Kunci: *You Only Look Once, Parking Space, Deteksi Otomatis*