

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS	iii
ABSTRAK	iv
ABSTRACT	v
KATA PENGANTAR.....	vi
UCAPAN TERIMA KASIH	vii
DAFTAR ISI.....	viii
DAFTAR GAMBAR.....	x
DAFTAR TABEL	xii
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1. Latar Belakang Masalah	1
1.2. Rumusan Masalah.....	2
1.3. Tujuan dan Manfaat.....	2
1.4. Batasan Masalah	3
1.5. Metode Penelitian	3
1.6. Sistematika penulisan	4
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	6
2.1. <i>Drone</i>	6
2.2. <i>Komponen Hardware</i>	7
2.3. <i>Komponen Elektronik</i>	9
2.4. <i>Internet Of Things</i>	12
2.5. <i>Flight Controller</i>	12
2.6. <i>Mission Planner</i>	13
BAB III PERANCANGAN SISTEM	14
3.1. Perancangan Sistem.....	14
3.2. Diagram Blok Sistem	14
3.3. Flowchart	15
3.4. Rangkaian Sistem	17
3.4.1 Spesifikasi Komponen	18
3.4.2 Perangkat Lunak Pendukung	24

3.5.	Kalibrasi Hardware	24
3.5.1	Install Firmware	24
3.5.2	Kalibrasi Accelerometer	25
3.5.3	Kalibrasi ESC.....	26
3.5.4	Kalibrasi Compass	26
3.5.5	Kalibrasi Radio	27
BAB IV HASIL DAN ANALISIS		28
4.1.	Hasil Implementasi.....	28
4.2.	Pengukuran Dimensi	29
4.3.	Pengujian Hovering Sistem	31
4.4.	Pengujian EKF (Extended Kalman Filter).....	32
4.4.1.	Pengujian Velocity	33
4.4.2.	Pengujian Position Horizontal	33
4.4.3.	Pengujian Position Vertical.....	34
4.5.	Pengujian Vibration.....	35
BAB V SIMPULAN DAN SARAN		39
5.1.	Kesimpulan	39
5.2.	Saran	39
DAFTAR PUSTAKA		40
LAMPIRAN.....		41