

ABSTRAK

Intrusion Detection mempunyai arti penting dalam bidang pengoperasian Unmanned Aerial Vehicle (UAV), sehingga memerlukan penerapan metodologi sistem yang kuat dan efektif. Di antara metodologi ini, Binary Decision Tree menonjol sebagai teknik terkemuka dalam Intrusion Detection. Dengan mengingat konteks ini, saya bertujuan untuk menyajikan hasil penelitian saya yang berkaitan dengan Intrusion Detection pada UAV, dengan menggunakan pendekatan Binary Decision Tree. Metode Binary Decision Tree memerlukan integrasi algoritme ke dalam Pembelajaran Mesin, yang selanjutnya menjalankan proses algoritme. Temuan yang diperoleh dari Intrusion Detection UAV, yang menggunakan metodologi Decision Tree, telah menunjukkan tingkat akurasi yang luar biasa, mencapai skor sempurna 100% di seluruh aspek yang dievaluasi dalam Dataset.

Kata Kunci—Intrusion Detection, Unmanned Aerial Vehicle (UAV), Decision Tree, Dataset, Fit Binary Decision Tree (BDT).