

## DAFTAR ISI

<b>LEMBAR PENGESAHAN .....</b>	i
<b>LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS .....</b>	ii
<b>IDENTITAS BUKU.....</b>	iv
<b>ABSTRAK.....</b>	v
<b>ABSTRACT .....</b>	vi
<b>KATA PENGANTAR .....</b>	vii
<b>UCAPAN TERIMAKASIH.....</b>	viii
<b>DAFTAR ISI .....</b>	ix
<b>DAFTAR GAMBAR .....</b>	ii
<b>DAFTAR TABEL.....</b>	iii
<b>DAFTAR ISTILAH.....</b>	iv
<b>DAFTAR SINGKATAN .....</b>	2
<b>BAB I PENDAHULUAN .....</b>	3
1.1    Latar Belakang .....	3
1.2    Tujuan dan Manfaat .....	4
1.3    Rumusan Masalah .....	4
1.4    Batasan Masalah .....	4
1.5    Metodologi .....	5
1.6    Sistematika Penulisan .....	5
<b>BAB II DASAR TEORI .....</b>	7
2.1    Tanda Nomor Kendaraan Bermotor.....	7
2.2 <i>Python</i> .....	7
2.3 <i>OpenCV</i> .....	8
2.4 <i>Haar Cascade</i> .....	9
2.5 <i>Visual Studio Code</i> .....	11
2.6 <i>Telegram App</i> .....	11
2.7    Pengolahan Citra Digital.....	12
2.8    Deteksi Objek .....	12
2.9 <i>SQLite</i> .....	13
2.10 <i>DBeaver</i> .....	13
2.11 <i>Tesseract</i> .....	14

2.12	<i>Optical Character Recognition (OCR)</i> .....	14
<b>BAB III PERENCANAAN DETEKSI PELAT NOMOR .....</b>	<b>16</b>	
3.1	Deskripsi Proyek Akhir .....	16
3.2	Blok Diagram Sistem.....	16
3.3	Diagram Alur .....	17
3.4	Kebutuhan Sistem .....	18
3.4.1	Spesifikasi Perangkat Keras ( <i>Hardware</i> ).....	18
3.4.2	Spesifikasi Perangkat Lunak ( <i>Software</i> ).....	18
3.4.3	Bahan untuk menjalankan sistem.....	19
3.4.4	Perancangan Sistem .....	20
<b>BAB IV ANALISIS SIMULASI PERENCANAAN.....</b>	<b>26</b>	
4.1	Deskripsi Simulasi Perencanaan .....	26
4.2	Hasil Pengujian .....	26
4.2.1	Pengujian Sudut, jarak dan waktu pada motor bergerak dengan menggunakan <i>smartphone</i> .26	26
4.2.2	Pengujian sudut, jarak dan waktu pada motor tidak bergerak dengan menggunakan <i>smartphone</i> . .....	27
4.2.3	Pengujian sudut, jarak dan waktu pada motor bergerak dengan menggunakan <i>webcam</i> . .... 28	28
4.2.4	Pengujian sudut, jarak dan waktu pada motor tidak bergerak dengan menggunakan <i>webcam</i> . .... 29	29
4.2.5	Keakuratan Pendektsian Ke Telegram Bot..... 30	30
4.2.6	Keakuratan Pendektsian Plat Nomor ..... 31	31
4.3	Hasil Analisis .....	34
4.3.1	Akurasi Deteksi Karakter Pelat Nomor yang benar .....	34
<b>BAB V KESIMPULAN DAN SARAN .....</b>	<b>36</b>	
5.1	Kesimpulan .....	36
5.2	Saran.....	36
<b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>	<b>37</b>	
<b>LAMPIRAN.....</b>	<b>1</b>	
<b>LAMPIRAN A .....</b>	<b>1</b>	
1.	Pengujian sudut, jarak dan waktu pada motor tidak bergerak dengan menggunakan <i>smartphone</i> . .... 1	1
2.	Pengujian sudut, jarak dan waktu pada motor tidak bergerak dengan menggunakan <i>webcam</i> . .... 4	4