

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS	iii
ABSTRAK	iii
ABSTRACT	iv
KATA PENGANTAR.....	v
UCAPAN TERIMA KASIH	vi
DAFTAR ISI.....	viii
DAFTAR GAMBAR.....	x
DAFTAR TABEL	xi
BAB I PENDAHULUAN.....	6
1.1. Latar Belakang Masalah.....	6
1.2. Rumusan Masalah.....	7
1.3. Tujuan dan Manfaat	7
1.4. Batasan Masalah.....	8
1.5. Metode Penelitian	8
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	9
2.1 Prinsip Kerja Konsep.....	9
2.2 Penelitian Sebelumnya	10
2.2.1 Vehicle Blind Spot Monitoring Phenomenon Using Ultrasonic Sensor	10
2.2.2 Rancang Bangun Alat Blind Spot Area pada Kendaraan Truck Tangki Berbasis Mikrokontroler Arduino Uno.....	11
2.2.3 <i>Prototype Sensor Parking Otomatis Pada Area Blind-Spot</i> Kendaraan Menggunakan Mikrokontroler	12
2.2.4 Analisis Kinerja Multilaterasi dengan Kalman Filter untuk deteksi Area Blind Spot Kendaraan menggunakan Bluetooth LowEnergy	13
2.3 Titik Buta	14
2.4 Bus Besar Regular	15
2.5 Sensor Ultrasonik	16

2.6	Mikrokontroler	17
2.7	LCD (<i>Lyquid Crystal Display</i>)	18
BAB III PERANCANGAN SISTEM		19
3.1	Desain Sitem.....	19
3.2	Fungsi dan Fitur	19
3.3	Desain Perangkat Keras	20
3.3.1	JSN-SR04T[12]	21
3.3.2	Step Down LM 2596.....	22
3.3.3	Arduino ATmega 2560 pro	23
3.3.4	LCD TFT Nextion Arduino 3.5 inc [15]	24
3.3.5	Kabel Body Bintik.....	25
3.4	Desain Perangkat Lunak	26
Bab IV HASIL DAN ANALISIS		28
4.1	Implementasi Alat	28
4.2	Pengujian Alat	32
4.2.1	Pengujian Akurasi Jarak (Statis)	32
4.2.2	Pengujian Alat dalam Kondisi Kurang Cahaya.....	33
4.2.3	Pengujian Alat dalam Kondisi Gangguan	34
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN		35
5.1	Kesimpulan	35
5.2	Saran.....	35
DAFTAR PUSTAKA		36
LAMPIRAN.....		38