

KONTROL KECEPATAN DAN POSISI PADA PURWARUPA LIFT BARANG MENGGUNAKAN FUZZY LOGIC

*(SPEED AND POSITION CONTROL IN CARGO LIFT PROTOTYPE USING
FUZZY LOGIC)*

TUGAS AKHIR

Disusun dalam rangka memenuhi salah satu persyaratan untuk menyelesaikan Program Studi S1

Teknik Elektro

Disusun oleh :

Rizky Akbar Fadhila

1102160140



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO
UNIVERSITAS TELKOM
BANDUNG
2023**