

**ROBOT NAVIGASI BERBASIS INVERTED GLOBAL  
SENSOR MENGGUNAKAN KAMERA**

*(NAVIGATION ROBOT BASED ON INVERTED GLOBAL  
SENSOR USING CAMERA)*

**TUGAS AKHIR**

Disusun sebagai syarat mata kuliah Tugas Akhir

Program Studi S1 Teknik Elektro

Disusun oleh:

**MUHAMMAD AKBAR**

**1102164157M**



**Universitas  
Telkom**

**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO**

**UNIVERSITAS TELKOM**

**BANDUNG**

**2023**