

## DAFTAR TABEL

Tabel I-1 Jadwal Pengerjaan Tugas Akhir .....	4
Tabel III-1 Spesifikasi Arduino Uno .....	17
Tabel III-2 Spesifikasi HX711 .....	18
Tabel III-3 Spesifikasi Motor Driver BTS7960.....	19
Tabel III-4 Spesifikasi Motor DC .....	20
Tabel III-5 Spesifikasi sensor <i>Optocoupler</i> dan <i>Rotary encoder disc</i> .....	21
Tabel III-6 Spesifikasi NodeMCU.....	21
Tabel III-7. Wiring Komponen ke Arduino Uno .....	22
Tabel III-8 Rule Fuzzy .....	26
Tabel IV-1 Hasil Pengujian Pembacaan load cell Terhadap Berat Benda.....	28
Tabel IV-2 Perbandingan Pembacaan Nilai Load Cell dan Pembacaan Nilai pada Timbangan Digital dengan Berat Benda yang berbeda .....	29
Tabel IV-3 Perbandingan nilai Kecepatan pada Sensor Optocoupler dan Pengukuran Manual .....	30
Tabel IV- 4. Besar Tegangan yang dihasilkan terhadap Nilai PWM .....	32
Tabel IV-5. Perbandingan nilai Jarak pada Sensor Ultrasonik dengan Pengukuran Manual. ....	33
Tabel IV-6 Pengujian Kecepatan Conveyor dengan Set Poin PWM 120 dan Tanpa Beban .....	35
Tabel IV-7 Pengujian Kecepatan Conveyor dengan Set Poin PWM 120 dan Beban 1 kg .....	36
Tabel IV-8 Pengujian Kecepatan Conveyor dengan Set Poin PWM 120 dan Beban 1,5 kg .....	36
Tabel IV-9 Pengujian Kecepatan Conveyor dengan Set Poin PWM 120 dan Beban 2 kg .....	37
Tabel IV-10 Pengujian Kecepatan Conveyor dengan Set Poin PWM 120 dan Beban 2,5 kg .....	38
Tabel IV-11 Pengujian Kecepatan Conveyor dengan Set Poin PWM 120 dan Beban 3 kg .....	38