

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Ilustrasi Sudut Pembentuk Citra Garis [8]	7
Gambar 2.2 Plat Nomor Kendaraan [9]	8
Gambar 2.3 <i>Raspberry Pi 3 Model B</i> [10]	9
Gambar 2.4 <i>Webcam</i> [14]	10
Gambar 2.5 Ruang Warna <i>RGB</i> [12]	11
Gambar 2.6 Ilustrasi Ruang Warna <i>YCbCr</i> [13]	12
Gambar 3.1 Desain Sistem	13
Gambar 3.2 Diagram Blok Sistem	13
Gambar 3.3 Diagram Alir Sistem	14
Gambar 3.4 Blok Diagram <i>Pre-processing</i>	15
Gambar 3.5 Proses <i>RGB</i> Ke <i>Greyscale</i>	15
Gambar 3.6 Hasil <i>Canny Edge Detection</i>	16
Gambar 3.7 Hasil Proses Dilasi	17
Gambar 3.8 Hasil Proses <i>Filling</i>	17
Gambar 3.9 Hasil Proses Erosi	18
Gambar 3.10 Hasil Citra <i>Canny Edge</i>	18
Gambar 3.11 Hasil Keluaran <i>Hough Transform</i>	19
Gambar 3.12 Hasil <i>Cropping</i> Plat	20
Gambar 3.13 Blok Diagram Segmentasi	20
Gambar 3.14 (a) Citra <i>RGB</i> (b) Citra <i>YCbCr</i>	21
Gambar 3.15 Desain Perangkat Keras	23
Gambar 3.16 <i>M-Tech WB500</i>	24
Gambar 3.17 <i>Raspberry Pi 3 Model B</i>	25
Gambar 4.1 Hasil Deteksi Plat Hitam	27
Gambar 4.2 Hasil Deteksi Plat Merah	29
Gambar 4.3 Hasil Deteksi Plat Kuning	32
Gambar 4.4 Grafik Akurasi Sistem Hasil Hough Transform	34
Gambar 4.5 Grafik Akurasi Sistem Hasil Pengenalan Warna	35

Gambar 4.6 (a) Citra Plat Merah (b) Hasil Kegagalan Deteksi Plat Merah.....	36
Gambar 4.7 (a) Citra Awal (b) Hasil <i>Canny Edge 2</i>	36
Gambar 4.8 Contoh Sistem Mendeteksi Objek Lain	37