

## DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN TUGAS AKHIR .....	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS .....	iii
ABSTRAK .....	iv
ABSTRACT .....	v
KATA PENGANTAR .....	vi
UCAPAN TERIMAKASIH.....	vii
DAFTAR ISI.....	ix
DAFTAR GAMBAR .....	xi
DAFTAR TABEL.....	xii
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1.    Latar Belakang Masalah .....	1
1.2.    Rumusan Masalah .....	2
1.3.    Tujuan dan Manfaat.....	2
1.4.    Batasan Masalah.....	2
1.5.    Metode Penelitian.....	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	4
2.1 Prinsip Kerja.....	4
2.2 Pengenalan / Penjejakan Wajah .....	5
2.3. Mikrokontroler .....	7
2.3.1. Arduino Uno .....	7
2.4. Pengolahan Citra Awal.....	8
2.5. Aktuator.....	8
2.5.1. Motor Servo .....	9
2.6. MATLAB .....	11
2.7 Metode ARMAX .....	11
BAB III PERANCANGAN SISTEM .....	14
3.1. Desain Sistem .....	14
3.1.1. Diagram Blok .....	15
3.1.2. Diagram Alir Sistem.....	16
3.2. Desain Perangkat Keras.....	18

3.2.1. Spesifikasi Perangkat keras .....	18
3.3. Desain Perangkat Lunak.....	21
3.3.1. Perancangan State Space Models .....	22
3.3.2. Perancangan Polynomial Models Armax .....	22
BAB IV HASIL DAN ANALISIS.....	24
4.1. Pengujian respon gerak sistem penjejak wajah pada posisi <i>pan</i> .....	24
4.2. Pengujian respon gerak sistem penjejak wajah <i>tilt</i> .....	26
4.3. Pengujian hasil pemodelan di <i>System Identification Toolbox</i> MATLAB pada posisi <i>pan</i> .....	28
4.4. Pengujian hasil pemodelan di <i>System Identification Toolbox</i> MATLAB pada posisi <i>tilt</i> .....	35
4.5. Pengujian simulasi model yang sudah ada dengan sinyal tangga atau step (open loop) <i>pan</i> .....	42
4.6. Pengujian simulasi model yang sudah ada dengan sinyal tangga atau step (open loop) <i>tilt</i> .....	44
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....	47
5.1. Kesimpulan.....	47
5.2. Saran .....	48
DAFTAR PUSTAKA .....	49
LAMPIRAN .....	51