

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Maulana Rahman. 2017. RANCANG BANGUN PROSTESIS LENGAN UNTUK TUNADAKSA PADA BAWAH SIKU (AMPUTASI TRANSRADIAL). Skripsi. Surabaya. Institut Teknologi Sepuluh November.
- [2] Romdhoni Nur Huda. 2019. PERANCANGAN LPPD HAND ANTROPOMETRI TELAPAK TANGAN MANUSIA DENGAN ADDITIVE MANUFACTURING. Skripsi. Surakarta. Universitas Sebelas Maret.
- [3] Jorge Zuniga. 2019. *low-cost 3d-printed prosthetic hand for children with upper-limb differences*. Jurnal Dinamik. Vol. 8, No.10, Hal 3-8.
- [4] Yudi Hartono. 2017. LOW COST ANTHROPOMORPHIC PROSTHETIC HAND BERDASARKAN PARAMETER SINYAL MIOELEKTRIK. Skripsi. Surakarta. Universitas Sebelas Maret.
- [5] Juan Sebastian Cuellar. 2018. *The case of 3D-printed prosthetic hands*. Jurnal Dinamik. Vol. 23, No. 9, Hal 95-97.
- [6] Hartono. 2017. *Fuzzy Logic for Grasping Type Classification of Human Hand Based on Myoelectric Signal Parameter*. Jurnal Dinamik. Vol.3, No.1, Hal 4-8.
- [7] Adhe Rahmatullah. 2019. *PENGENDALIAN GERAK PROSTESIS TANGAN BERBASIS SINYAL OTOT PADA PASIEN AMPUTASI BELOW ELBOW*. Surabaya. Universitas Airlangga.
- [8] Ilham Priadythama. 2017. *Penerapan DFMA untuk Low Cost Prosthetic Hand High Customization Product*. Jurnal Dinamik. Vol. 16, No. 1, Hal 1-8.
- [9] Jhon Ether. 2020. *Artificial sensory feedback for bionic hands*. Jurnal Dinamik. Vol. 20, No. 3, Hal 131-145.
- [10] Jorge Zuniga. *An Open Source 3D-Printed Transitional Hand Prosthesis for Children*. Jurnal Dinamik. Vol. 28, No. 3, Hal 103-107.
- [11] Open Bionics. 2018. *Turning Disabilities Into Super Powers*. www.openbionics.com. Diakses pada 6 Juni 2018.
- [12] Gretsch Lather. 2018. *Development of novel 3D-printed robotic prosthetic for transradial amputees*. Jurnal Dinamik. Vol. 40, No. 6, Hal 400–403.
- [13] Ardian Dwi. 2017. PARAMETER SINYAL MIOELEKTRIK BERBASIS FREKUENSI DALAM MEMBEDAKAN GERAKAN PENGGENGAMAN POWER GRIP DAN PRECISION GRIP. Skripsi.Surakarta. Universitas Sebelas Maret.
- [14] Echa Pangersa. 2018. *Klasifikasi Pergerakan Jari Tangan Berdasarkan Sinyal EMG Menggunakan Stacked Denoising Autoencoder untuk Mengendalikan Tangan Prostetik*. Jurnal Dinamik. Vol. 5, No. 3, Hal 82-88.
- [15] Fahmi Fathurrohman. 2020. *Electromyography sebagai Pengendali Lengan Prostetik*. Vol. 1, No. 2, Hal 32-34.