

## DAFTAR ISI

<b>LEMBAR PENGESAHAN.....</b>	<b>ii</b>
<b>PERNYATAAN BEBAS PLAGIARISME.....</b>	<b>iii</b>
<b>LEMBAR PERNYATAAN PUBLIKASI PROYEK AKHIR .....</b>	<b>iv</b>
<b>ABSTRAK.....</b>	<b>v</b>
<b>ABSTRACT.....</b>	<b>vi</b>
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	<b>vii</b>
<b>DAFTAR ISI.....</b>	<b>viii</b>
<b>DAFTAR TABEL.....</b>	<b>xii</b>
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	<b>xiii</b>
<b>BAB I PENDAHULUAN</b>	
1.1    Latar Belakang.....	1
1.2    Rumusan Masalah.....	2
1.3    Batasan Masalah.....	2
1.4    Tujuan Proyek Akhir .....	3
1.5    Manfaat Proyek akhir.....	3
1.6    Metodologi Penelitian .....	3
1.7    Sistematika Penulisan .....	4
<b>BAB II LANDASAN TEORI</b>	
2.1    Sensor Ultrasonic .....	6
2.1.1    Pemancar Ultrasonik (Transmitter).....	7
2.1.2    Penerima Ultrasonik (Receiver).....	8
2.1.3    Prinsip kerja Sensor Ultrasonik .....	8
2.2    Processing .....	10
2.2.1    Pengolahan Citra (Processing).....	10
2.2.2    Citra Digital (Processing) .....	12
2.2.3    Model (Citra) Processing .....	12
2.3    Buzzer.....	13
2.4    Motor Servo.....	13
2.4.1    Gambaran Motor Servo2 .....	14
2.4.2    Jenis-Jenis Motor Servo.....	16
2.4.3    Pengendalian Motor Servo .....	16
2.5    Modul GSM (Global System for Mobile Communication) .....	17

2.5.1	Arsitektur GSM.....	19
2.5.2	AT-Comand .....	20
2.5.3	Modul GSM SIM 800L.....	21
2.6	Arduino Uno R3.....	22
2.6.1	IDE Arduino .....	23
2.7	LM2596 DC-DC STEPDOWN .....	24

### **BAB III PERANCANGAN ALAT**

3.1	Perancangan Blok Diagram .....	25
3.2	Flowchart Sistem Kerja Alat.....	26
3.3	Rangkaian Alat .....	27
3.4	Aplikasi Processing.....	28
3.5	Rangkaian Alat Sementara .....	28
3.6	Komponen Alat.....	29

### **BAB IV HASIL DAN ANALISIS**

4.1	Pengujian Sensor Radar Ultrasonic .....	30
4.1.1	Jarak Objek 20 CM31 .....	31
4.1.2	Jarak Objek 40 CM32 .....	32
4.1.3	Jarak Objek 60 CM33 .....	33
4.1.4	Jarak Objek 80 CM34 .....	34
4.1.5	Jarak Objek 100 CM35 .....	35
4.1.6	Jarak Objek 120 CM36 .....	36
4.1.7	Jarak Objek 140 CM37 .....	37
4.1.8	Jarak Objek 160 CM38 .....	38
4.1.9	Jarak Objek 180 CM39 .....	39
4.1.10	Jarak Objek 200 CM40 .....	40
4.1.11	Jarak Objek 400 CM41 .....	41
4.1.12	Jarak Objek 410 CM42 .....	42
4.2	Sistem Control .....	42
4.3	Bentuk Alat.....	43

### **BAB V PENUTUP**

5.1	Kesimpulan .....	44
5.2	Saran .....	44

### **DAFTAR PUSTAKA.....45**

### **LAMPIRAN**

Ahmad Anshori Al Faqih, 2020

*RANCANG BANGUN SENSOR RADAR ULTRASONIC MENGGUNAKAN APLIKASI PROCESSING,BUZZER,DAN SMS GATEWAY BERBASIS ARDUINO UNO*

ITTelkom Jakarta | repository.ittelkom-jkt.ac.id | e-library.ittelkom-jkt.ac.id

## **DAFTAR TABEL**

Tabel 2.1 Pin Modul Ultrasonic .....	7
Tabel 2.2 Jenis Perintah dan Fungsi AT-Command .....	20
Tabel 2.3 Spesifikasi Arduino Uno .....	22
Tabel 4.1 Pengujian Sensor Radar Ultrasonic.....	30

## DAFTAR GAMBAR

<b>Gambar 2.1</b> Sensor ultrasonik hcsr-04 .....	7
<b>Gambar 2.2</b> Pemancar Gelombang Ultrasonik.....	7
<b>Gambar 2.3</b> prinsip kerja sensor ultrasonic.....	9
<b>Gambar 2.4</b> Matriks Processing.....	11
<b>Gambar 2.5</b> Koordinat Processing .....	12
<b>Gambar 2.6</b> Sistem koordinat citra diskrit.....	13
<b>Gambar 2.7</b> Buzzer (Alarm).....	13
<b>Gambar 2.8</b> Motor Servo .....	14
<b>Gambar 2.9</b> Fisik Motor Servo .....	15
<b>Gambar 2.10</b> Pin Motor Servo .....	15
<b>Gambar 2.11</b> Perkabelan Motor Servo.....	15
<b>Gambar 2.12</b> Motor Servo Standar .....	15
<b>Gambar 2.13</b> Motor Servo Kontinu .....	16
<b>Gambar 2.14</b> Diagram Blok Motor Servo .....	17
<b>Gambar 2.15</b> Modul SIM800I.....	21
<b>Gambar 2.16</b> Modul Arduino Uno .....	23
<b>Gambar 2.17</b> IDE Arduino .....	23
<b>Gambar 2.18</b> LM2596 DC-DC STEPDOWN .....	24
<b>Gambar 3.1</b> Perancangan Blok Diagra.....	25
<b>Gambar 3.2</b> Flowchart Sistem Kerja Alat.....	26
<b>Gambar 3.3</b> Rangkaian Alat.....	27
<b>Gambar 3.4</b> Aplikasi Processing.....	28
<b>Gambar 3.5</b> Hasil Sementara.....	28
<b>Gambar 4.1</b> Pantauan layar processing 30 derajat.....	31
<b>Gambar 4.2</b> Percobaan jarak 20 CM.....	31

<b>Gambar 4.3</b> Pesan SMS31 .....	31
<b>Gambar 4.4</b> Pantauan layar processing 90 derajat32.....	32
<b>Gambar 4.5</b> Percobaan jarak 40 CM32 .....	32
<b>Gambar 4.6</b> Pesan SMS32.....	32
<b>Gambar 4.7</b> Pemantau layar processing 70 derajat33 .....	33
<b>Gambar 4.8</b> Percobaan jarak 60 CM33 .....	33
<b>Gambar 4.9</b> Pesan SMS33.....	33
<b>Gambar 4.10</b> Pemantau layar processing 20 derajat34 .....	34
<b>Gambar 4.11</b> Percobaan jarak 80 CM34 .....	34
<b>Gambar 4.12</b> Pesan SMS34.....	34
<b>Gambar 4.13</b> Pemantau layar processing 30 derajat35 .....	35
<b>Gambar 4.14</b> Percobaan jarak 100CM35 .....	35
<b>Gambar 4.15</b> Pesan SMS35.....	35
<b>Gambar 4.16</b> Pemantau layar processing 60 derajat36 .....	36
<b>Gambar 4.17</b> Percobaan jarak 120 CM36 .....	36
<b>Gambar 4.18</b> Pesan SMS36.....	36
<b>Gambar 4.19</b> Pemantau layar processing 60 derajat37 .....	37
<b>Gambar 4.20</b> Percobaan jarak 140 CM37 .....	37
<b>Gambar 4.21</b> Pesan SMS37 .....	37
<b>Gambar 4.22</b> Pemantau layar processing 150 derajat38 .....	38
<b>Gambar 4.23</b> Percobaan jarak 160 CM38 .....	38
<b>Gambar 4.24</b> Pesan SMS38 .....	38
<b>Gambar 4.25</b> Pemantau layar procesing 130 derajat39 .....	39
<b>Gambar 4.26</b> Percobaan jarak 180 CM39 .....	39
<b>Gambar 4.27</b> Pesan SMS39 .....	39
<b>Gambar 4.28</b> Pemantau layar processing 150 derajat40 .....	40
<b>Gambar 4.29</b> Percobaan jarak 200 CM40 .....	40
<b>Gambar 4.30</b> Pesan SMS40 .....	40

<b>Gambar 4.31</b> Pemantau layar processing 180 derajat	41
<b>Gambar 4.32</b> Percobaan jarak 400 CM	41
<b>Gambar 4.33</b> Pesan SMS	41
<b>Gambar 4.34</b> Percobaan jarak 410 CM	42
<b>Gambar 4.35</b> Bentuk alat	43