

**ALGORITMA PERENCANAAN JALUR MENGGUNAKAN
METODE KRUSKAL DAN GPS UNTUK NAVIGASI *HYBRID*
*BLIMP DRONE***

**(*PATH PLANNING ALGORITHM USING KRUSKAL METHODS
AND GPS FOR HYBRID BLIMP DRONE NAVIGATION*)**

TUGAS AKHIR

Disusun sebagai syarat memperoleh gelar Sarjana Teknik pada Program Studi S1
Teknik Elektro Universitas Telkom

Disusun oleh:

ADAM FAZRI RACHMAN

1102184141



**Universitas
Telkom**

FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2022