

DAFTAR TABEL

Tabel 2. 1 Penelitian Terkait	5
Tabel 2. 2 Respons Kontroler PID terhadap Perubahan Konstanta	8
Tabel 3. 1 Perbandingan mikrokontroler.....	18
Tabel 3. 2 Spesifikasi Arduino Mega 2560.....	19
Tabel 3. 3 Spesifikasi Driver Motor BTS7960.....	20
Tabel 3. 4 Perbandingan Motor DC	20
Tabel 3. 5 Spesifikasi DC Motor Model K9DK60N2.....	21
Tabel 3. 6 Spesifikasi Motor DC 799.....	22
Tabel 3. 7 Perbandingan Motor Servo.....	22
Tabel 3. 8 Spesifikasi Motor Servo	23
Tabel 3. 9 Spesifikasi <i>Rotary Encoder</i>	23
Tabel 3. 10 Spesifikasi Driver Motor L298N.....	24
Tabel 4. 1 Pengaruh Sudut Potensiometer Terhadap Nilai PWM	31
Tabel 4. 2 Perbandingan Parameter PID	37
Tabel 4. 3 Ketepatan Penyemaian Benih.....	38