

SISTEM KENDALI PADA *HYBRID BLIMP DRONE* MENGGUNAKAN METODE PID

(*Control System On Hybrid blimp Drone Using PID Method*)

TUGAS AKHIR

Disusun sebagai syarat mendapatkan gelar Sarjana Teknik

di Program Studi S1 Teknik Elektro

Disusun oleh:

MOCHAMMAD AMIRUL MU'MININ

1102184199



**Universitas
Telkom**

FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2022