

## DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Desain Konsep Solusi Otomatisasi <i>wiper</i> dengan metode <i>fuzzy logic</i> ..5	
Gambar 2.2 Prinsip kerja system <i>wiper</i> dan <i>wahser</i> .....	6
Gambar 2.3. Skema rangkaian <i>wiper</i> dalam keadaan mati ( <i>off</i> ) .....	7
Gambar 2.4 Posisi <i>wiper</i> dalam keadaan hidup ( <i>on</i> ) .....	7
Gambar 2.5 <i>Wiper</i> dalam keadaan hidup dengan tingkat kecepatan tinggi ( <i>high</i> ) .	8
Gambar 2.6 <i>Wiper</i> dalam keadaan hidup dengan tingkat kecepatan tinggi ( <i>low</i> )...	8
Gambar 2.7 Struktur Logika <i>Fuzzy</i> .....	9
Gambar 2.8 MF <i>Fuzzy</i> .....	10
Gambar 2.9 Tampilan ADC dengan kecepatan rendah dan kecepatan tinggi.....	12
Gambar 2.10 <i>Raspberry Pi</i> .....	12
Gambar 2.11 Sensor Piezoelektrik.....	13
Gambar 3.1 Diagram Blok Keseluruhan. ....	14
Gambar 3.2 Prototipe Kaca Mobil .....	14
Gambar 3.3 Desain <i>Wiper</i> .....	14
Gambar 3.4 Skematika Rangkaian.....	14
Gambar 3.5 Diagram Alir Sistem.....	14
Gambar 3.6 MF <i>Fuzzy</i> Sistem .....	14
Gambar 4.1 Jarak Sensor 1 dan 3 Terhadap Sensor 2 .....	23
Gambar 4.2 Grafik Nilai Sensor Dengan Jarak 32cm.....	23
Gambar 4.3 Grafik Nilai Sensor Dengan Jarak 22cm.....	24
Gambar 4.4 Grafik Nilai Sensor Dengan Jarak 12cm.....	24
Gambar 4.5 Grafik Data Sensor Kondisi Hujan Gerimis.....	28
Gambar 4.6 Grafik Data Sensor Kondisi Hujan Sedang.....	28
Gambar 4.7 Grafik Data Sensor Kondisi Hujan Deras .....	29