

DAFTAR TABEL

Tabel 1.1. Jadwal dan Milestone	4
Tabel 2.1. Riset Terkait	7
Tabel 3.1. Pixhawk PX4 Spesification	14
Tabel 3.2. Spesifikasi GPS Ublox Neo 8M.....	16
Tabel 3.3. Spesifikasi ESC Brushed.....	18
Tabel 3.4. Spesifikasi Motor DC	19
Tabel 3.5. Spesifikasi Motor Servo	20
Tabel 3.6. Spesifikasi Battery Li-Ion	21
Tabel 3.7. Pergeseran GPS pada saat diam	26
Tabel 3.8. Perhitungan Ziegler-Nichols 1 Tunning Rules.....	28
Tabel 3.9. Nilai Tunning Ziegler-Nichols 1 Steering.....	30
Tabel 3.10. Nilai Tunning Ziegler-Nichols 1 Throttle	31
Tabel 4.1. Perbandingan Koordinat terhadap GCS	38
Tabel 4.2. Latitude dan Longitude Harapan Pengujian Waypoint	40
Tabel 4.3. Latitude dan Longitude Hasil Pengujian waypoint dengan Menggunakan PI Steering dan PI Throttle	41
Tabel 4.4. <i>Latitude</i> dan <i>Longitude</i> Hasil Pengujian <i>waypoint</i> dengan Menggunakan PI <i>Steering</i> dan PID <i>Throttle</i>	43
Tabel 4.6. <i>Latitude</i> dan <i>Longitude</i> Hasil Pengujian <i>waypoint</i> dengan Menggunakan PID <i>Steering</i> dan PID <i>Throttle</i>	44
Tabel 4.7. Latitude dan Longitude Hasil Pengujian waypoint dengan Menggunakan PID Steering dan PID Throttle	46