

## Daftar Pustaka

---

- [1] “Prototyping Model - metodologi penelitian.”  
[https://sites.google.com/a/student.unsika.ac.id/metodologi\\_penelitian\\_redi\\_suhendri113/tugas-1-5-metode-rpl/prototyping-model](https://sites.google.com/a/student.unsika.ac.id/metodologi_penelitian_redi_suhendri113/tugas-1-5-metode-rpl/prototyping-model) (accessed Oct. 25, 2020).
- [2] “Tampilan Sistem Pendeteksi Kecelakaan Pada Sepeda Motor Berdasarkan Kemiringan Menggunakan Sensor Gyroscope Berbasis Arduino.pdf.” .
- [3] *Analisis Kecelakaan Sepeda Motor Dengan Memanfaatkan Global Positioning*. 2011.
- [4] “View of Alat Pendeteksi Kecelakaan Pada Mobil Dan Pengirim Informasi Lokasi Kecelakaan Kepada Pihak Berwajib.”  
<http://proceeding.sentrinov.org/index.php/sentrinov/article/view/116/106> (accessed Aug. 25, 2021).
- [5] O. B. Kharisma, A. Wildan, and F. E. Laumal, “Implementasi Sensor MPU 6050 untuk Mengukur Kesetimbangan Self Balancing Robot Menggunakan Kontrol PID,” *Semin. Nas. Teknol. Informasi, Komun. dan Ind.*, no. November, pp. 357–364, 2018.
- [6] “Pengertian Arduino UNO – iMe (iLearning Media).”  
<https://ilearning.me/sample-page-162/arduino/pengertian-arduino-uno/> (accessed May 13, 2020).
- [7] “Nettigo: SIM800L GSM / GRPS module.”  
<https://nettigo.eu/products/sim800l-gsm-grps-module> (accessed May 13, 2020).
- [8] “Tutorial GPS GY-NEO6MV2 Menggunakan Arduino UNO R3 - Jogjarobotika.”  
<http://www.jogjarobotika.com/blog/tutorial-gps-gy-neo6mv2-menggunakan-arduino-uno-r3-b118.html> (accessed May 14, 2020).
- [9] “Penjelasan tentang sistem DC Buck Converter - Nyebarilmu.”  
<https://www.nyebarilmu.com/penjelasan-tentang-sistem-dc-buck-converter/> (accessed Aug. 12, 2021).