

## DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN.....	i
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS.....	ii
IDENTITAS BUKU .....	iii
ABSTRAK .....	iv
ABSTRACT .....	v
KATA PENGANTAR .....	vi
UCAPAN TERIMAKASIH.....	vii
DAFTAR ISI .....	viii
DAFTAR GAMBAR.....	xi
DAFTAR TABEL.....	xii
DAFTAR ISTILAH.....	xiii
DAFTAR SINGKATAN .....	xiv
BAB I.....	1
PENDAHULUAN .....	1
1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Tujuan dan Manfaat.....	2
1.3 Rumusan Masalah .....	3
1.4 Batasan Masalah.....	3
1.5 Metodologi.....	3
1.6 Sistematika Penulisan.....	4
BAB II.....	5
DASAR TEORI.....	5
2.1 OpenCV .....	5
2.2 Pengolahan Citra Digital.....	5
2.3 Deteksi Upper Body .....	6

2.4 Motor Servo MG996 R.....	7
2.5 Mikrokontroler .....	8
2.6 Python .....	9
BAB III.....	10
PERENCANAAN <i>MOTION TRACKING CAMERA</i> .....	10
3.1 Blok Diagram Sistem.....	10
3.2 <i>Hardware</i> dan <i>Software</i> yang Digunakan.....	10
3.2.1 Spesifikasi Perangkat Keras .....	10
3.2.2 Spesifikasi Perangkat Lunak.....	11
3.3 Flowchart Diagram Sistem Tahap Perancangan Alat.....	12
3.4 Training Model.....	13
3.4.1 Pembuatan Datasheet .....	13
3.4.2 Pembuatan Model dan Pelatihan.....	14
3.5 Flowchart Diagram Sistem Tracking.....	18
3.6 Perancangan Servo MG996R.....	20
3.6.1 Flowchart Diagram Sistem Servo .....	21
3.6.2 Menghubungkan Servo MG996R dengan Arduino Uno.....	22
3.6.3 Pemograman Motor Servo MG996R .....	23
3.7 Perancangan Mekanik Motor Servo MG996R.....	24
3.8 Mengintegrasikan dari Python ke <i>Video Conference</i> .....	25
BAB IV .....	28
ANALISIS SIMULASI PERENCANAAN .....	28
4.1 Hasil Motion Tracking Camera.....	28
4.2 Pengujian Jarak Deteksi Objek Tanpa <i>Video Conference</i> .....	28
4.3 Pengujian Jarak Deteksi Objek Menggunakan <i>Video Conference</i> .....	30
4.5 Pengujian Derajat Sudut Motor Servo .....	32
BAB V.....	34

KESIMPULAN DAN SARAN .....	34
5.1 Kesimpulan .....	34
5.2 Saran .....	34
DAFTAR PUSTAKA .....	35
LAMPIRAN .....	37