

DAFTAR TABEL

Tabel 2. 1 Notasi Persamaan Dinamika Hexacopter.....	9
Tabel 3. 1 Spesifikasi Pixhawk 2.1 Cube Orange.....	17
Tabel 3. 2 Spesifikasi T-Motor ESC 80A.....	17
Tabel 3. 3 Spesifikasi X6212S Brushless Motor.....	18
Tabel 3. 4 Spesifikasi Propeller.....	19
Tabel 3. 5 Spesifikasi GPS Here 3.....	20
Tabel 3. 6 Spesifikasi sensor LIDAR.....	21
Tabel 3. 7 Spesifikasi Telemetry 433 mHz.....	21
Tabel 3. 8 Spesifikasi FrSky QX7 Transmitter 2.4GHz.....	22
Tabel 3. 9 Spesifikasi FrSky L9R Receiver.....	22
Tabel 3. 10 Spesifikasi Power Module.....	22
Tabel 3. 11 Spesifikasi Baterai LiPo.....	23
Tabel 4. 1 Rate PID Roll 1.....	31
Tabel 4. 2 Rate PID Roll 2.....	32
Tabel 4. 3 Rate PID Roll 3.....	32
Tabel 4. 4 Rate PID Roll 4.....	33
Tabel 4. 5 Rate PID Roll 5.....	33
Tabel 4. 6 Rate PID Roll 6.....	34
Tabel 4. 7 Rate PID Pitch 1.....	35
Tabel 4. 8 Rate PID Pitch 2.....	36
Tabel 4. 9 Rate PID Pitch 3.....	36
Tabel 4. 10 Rate PID Pitch 4.....	37
Tabel 4. 11 Rate PID Pitch 5.....	38
Tabel 4. 12 Rate PID Pitch 6.....	38
Tabel 4. 13 Rate PID Yaw 1.....	39
Tabel 4. 14 Rate PID Yaw 2.....	40
Tabel 4. 15 Rate PID Yaw 3.....	40
Tabel 4. 16 Rate PID Yaw 4.....	41
Tabel 4. 17 Rate PID Yaw 5.....	42
Tabel 4. 18 Rate PID Yaw 6.....	42

Tabel 4. 19 Pergeseran Take Off dan Landing	46
Tabel 4. 20 Data error pada titik waypoint	47
Tabel 4. 20 Data error pada titik waypoint	47
Tabel 4. 21 Rata - rata error pada setiap titik Waypoint.....	48
Tabel 4. 22 Rata - rata error pada setiap pengujian.....	48