

## DAFTAR TABEL

Tabel 1-1 Jadwal dan <i>Milestone</i> .....	5
Tabel III-1 Lebar Pulsa dan Putaran atau Posisi Motor Servo[20].....	26
Tabel III-2 Spesifikasi OMRON CP1L M30DR-A .....	28
Tabel III-3 Keterangan Simbol Pada PLC .....	30
Tabel III-4 Spesifikasi Arduino MEGA 2560 .....	31
Tabel IV-1 Hasil Pengujian Sensor Terhadap Gangguan Alam Buatan.....	36
Tabel IV-2 Hasil Pengujian Jarak yang Terdeteksi .....	37
Tabel IV-3 <i>Default</i> Sistem Persinyalan .....	39
Tabel IV-4 Pengujian Kereta pada Stasiun 2 dengan Jalur A-B.....	39
Tabel IV-5 Pengujian Kereta pada Stasiun 3 dengan Jalur A-B.....	40
Tabel IV-6 Pengujian Kereta pada Stasiun 4 dengan Jalur A-B.....	41
Tabel IV-7 Pengujian Kereta pada Stasiun 5 dengan Jalur A-B.....	42
Tabel IV-8 Pengujian Kereta pada Stasiun 2 dengan Jalur A-C.....	43
Tabel IV-9 Pengujian Kereta pada Stasiun 6 dengan Jalur A-C.....	44
Tabel IV-10 Pengujian Kereta pada Stasiun 7 dengan Jalur A-C.....	45
Tabel IV-11 Pengujian Kereta pada Stasiun 5 dengan Jalur A-C.....	46
Tabel IV-12 Pengujian Putaran Berulang Kereta pada Jalur A-B .....	47
Tabel IV-13 Pengujian Putaran Berulang Kereta pada Jalur A-C .....	48
Tabel IV-14 Pengamatan Jalur A-B Sebelum Melakukan Perubahan Putaran.....	51
Tabel IV-15 Pengamatan Jalur A-B Setelah Melakukan Perubahan Putaran .....	52
Tabel IV-16 Pengamatan Jalur A-C Sebelum Melakukan Perubahan Putaran.....	53
Tabel IV-17 Pengamatan Jalur A-B Setelah Melakukan Perubahan Putaran.....	54
Tabel IV-18 Pengamatan Kereta Ketika Mengalami <i>Switchover</i> .....	62

