

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS	iii
ABSTRAK	iv
ABSTRACT	v
KATA PENGANTAR.....	vi
UCAPAN TERIMA KASIH	vii
DAFTAR ISI.....	ix
DAFTAR GAMBAR.....	xi
DAFTAR TABEL	xiii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang Masalah	1
1.2 Rumusan Masalah.....	2
1.3 Tujuan dan Manfaat	2
1.4 Batasan Masalah	2
1.5 Metode Penelitian.....	2
1.6 Jadwal Pelaksanaan	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	5
2.1 Sungai Citarum	5
2.2 Antena <i>Tracker</i>	6
2.3 Antena	6
2.4 Antena <i>Directional</i>	6
2.5 HPBW dan FNBW	6
2.6 Azimut dan Elevasi	7
2.7 Rugi-rugi Propagasi.....	7
2.8 <i>Haversine Formula</i>	8

2.9	Arduino	9
2.10	Motor Stepper.....	9
2.11	Modul RF 3DR 433 MHz.....	10
2.12	Modul GPS U-blox NEO-6M	10
2.13	<i>Mobile Monitoring Device</i>	11
2.14	Sensor BMP180	11
BAB III PERANCANGAN DAN REALISASI ALAT		12
3.1	Ilustrasi dan Desain Blok Sistem Keseluruhan	12
3.1.1	Blok Subsistem Kendali Sistem Pengarahan Antena	12
3.1.2	Blok Subsistem <i>Mobile Monitoring Device</i>	14
3.2	Realisasi Sistem <i>Hardware</i>	15
3.3	Diagram Alir Proses Kerja Sistem	18
3.4	Pengolahan Data Koordinat.....	19
BAB IV PENGUJIAN DAN ANALISIS SISTEM		21
4.1	Analisis Pengolahan Data Koordinat	21
4.2	Pengujian dan Analisis Kendali Sistem Pengarahan Antena	22
4.3	Pengujian Komunikasi Data	25
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN		27
5.1	Kesimpulan	27
5.2	Saran	27
DAFTAR PUSTAKA		28
LAMPIRAN.....		29