

DAFTAR TABEL

Tabel 2. 1 Spesifikasi LiDAR A1M1 [6]	23
Tabel 2. 2 Jenis-Jenis Distribusi Robot Operating System dan Perkembangannya [8]	25
Tabel 4. 1 Hasil Pengujian Pengukuran Jarak 1 meter	50
Tabel 4. 2 Hasil Pengujian Pengukuran Jarak 2 meter	55
Tabel 4. 3 Hasil Pengujian Pengukuran Jarak 3 m	60
Tabel 4. 4 Hasil Pengujian Pengukuran Jarak 4 m	65
Tabel 4. 5 Hasil Pengujian Pengukuran Jarak 5 m	70