

DAFTAR TABEL

Tabel 3.1 komponen yang digunakan untuk merancang alat.	11
Tabel 4.1 Parameter Sensor untuk setiap gerakan	21
Tabel 4.2 Percobaan Persatuan gerakan	22
Tabel 4.3 Percobaan semua gerakan sebanyak 30 kali	22