KATA PENGANTAR

Assalamu'alaikum Warrahmatulloh Wabarokatuh.

Segala puji dan syukur penulis panjat kan ke hadirat Allah SWT karena

dengan rahmat serta hidayah-Nya buku Tugas Akhir ini dapat tersusun. Salawat

dan salam mudah-mudahan senantiasa tercurah kepada baginda Nabi Muhammad

SAW. Telah dipilih judul dari Tugas Akhir ini yaitu, "Perancangan Lengan Robot

Dengan 4 Derajat Kebebasan Untuk Sistem Kendali Berbasis Sensor Kinect".

Penyusunan dari karya tulis ini masih jauh dari kesempurnaan. Karena itu,

mohon maaf sebesar-besarnya untuk segala kesalahan dan kekurangan yang

terdapat pada karya tulis ini. Kritik dan saran akan sangat membantu agar tulisan

ini bisa menjadi lebih baik lagi.

Dengan berakhirnya penyusunan Tugas Akhir ini, diharapkan dapat

memberikan manfaat khususnya bagi penulis dan para pembaca serta menjadi

kebaikan bagi seluruh umat manusia.

Terima kasih bagi mereka yang telah membantu dan memberi dukungan

sampai Tugas Akhir ini dapat selesai. Semoga Allah membalas segala kebaikan

kalian semua.

Wassalamu'alaikum Warrahmatulloh Wabarokatuh.

Bandung, 09 Januari 2021

Jidan Sandika Hidayat

vi