

**PERANCANGAN DAN SIMULASI KENDALI OTONOM
UNTUK *TAKE-OFF* DAN *LANDING* PADA *QUADCOPTER*
*DRONE***

***DESIGN AND SIMULATION AUTONOMY CONTROL FOR
TAKE-OFF AND LANDING ON QUADCOPTER DRONE***

TUGAS AKHIR

Disusun sebagai syarat untuk memperoleh gelar
Sarjana Teknik pada Program Studi S1 Teknik Komputer

Universitas Telkom

Disusun Oleh :

Abdul Manan

1103160199



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO
UNIVERSITAS TELKOM
BANDUNG
2020**