

DAFTAR ISI

| | |
|--|------|
| LEMBAR PENGESAHAN | i |
| LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS | ii |
| ABSTRAK | iii |
| ABSTRACT | iv |
| LEMBAR PERSEMBAHAN | v |
| DAFTAR ISI..... | vi |
| DAFTAR GAMBAR | viii |
| DAFTAR TABEL..... | x |
| BAB I PENDAHULUAN | 1 |
| 1.1. Latar Belakang Masalah | 1 |
| 1.2. Rumusan Masalah | 2 |
| 1.3. Tujuan dan Manfaat..... | 2 |
| 1.4. Batasan Masalah..... | 3 |
| 1.5. Metode penelitian | 3 |
| 1.6. Sistematika Penulisan..... | 4 |
| BAB II TINJAUAN PUSTAKA | 5 |
| 2.1. Medan magnet | 5 |
| 2.2. Hukum Biot-Savart..... | 6 |
| 2.3. Solenoida | 6 |
| 2.4. Efek hall..... | 7 |
| 2.5. Sensor efek hall | 9 |
| 2.6. Metode titik berat medan magnet | 10 |
| BAB III PERANCANGAN SISTEM | 11 |
| 3.1. Desain sistem..... | 11 |
| 3.1.1. Perancangan koil | 12 |
| 3.1.2. Perancangan sensor <i>hall</i> pada sistem | 12 |
| 3.2. Spesifikasi komponen..... | 15 |
| 3.2.1. Spesifikasi koil | 15 |
| 3.2.2. Spesifikasi sensor efek <i>hall</i> | 16 |

| | |
|--|-----------|
| 3.2.3. Spesifikasi arduino mega | 18 |
| BAB IV HASIL DAN ANALISIS..... | 20 |
| 4.1. Pengujian sensor efek <i>hall</i> | 20 |
| 4.1.1.Pengujian sensor efek hall dengan koil..... | 20 |
| 4.1.2. Pengujian sensor efek hall terhadap jarak sumber medan magnet..... | 21 |
| 4.2. Penentuan letak posisi <i>transceiver</i> menggunakan titik berat medan magnet | 21 |
| 4.2.1. Koil dengan arus 0,5 A pada bidang 4 cm x 4 cm | 22 |
| 4.2.2. Koil dengan arus 1 A pada bidang 4 cm x 4 cm | 23 |
| 4.2.3. Koil dengan arus 0,5 A pada bidang 2 cm x 2 cm | 25 |
| 4.2.4. Koil dengan arus 2,5 A pada bidang 4 cm x 4 cm | 26 |
| 4.2.5. Arus maksimum agar tidak terjadi perubahan medan magnet yang terbaca pada sensor lainnya..... | 28 |
| BAB V..... | 29 |
| KESIMPULAN DAN SARAN..... | 29 |
| 5.1.Kesimpulan..... | 29 |
| 5.2.Saran | 29 |
| DAFTAR PUSTAKA | 31 |
| LAMPIRAN | 33 |