

**PENERAPAN SENSOR VISION PADA SISTEM NAVIGASI
BERBASIS FUZZY LOGIC UNTUK *AUTOMATED GUIDED
VEHICLE (AGV)***

***IMPLEMENTATION OF VISION SENSOR ON FUZZY LOGIC
BASED NAVIGATION SYSTEM FOR AN AUTOMATED
GUIDED VEHICLE (AGV)***

TUGAS AKHIR

Disusun sebagai syarat untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik pada
Program Studi S1 Teknik Elektro Universitas Telkom

Disusun oleh :

HILMY RIFALDI

1102164073



FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2020