

DAFTAR TABEL

Tabel 3. 1 Perancangan Sistem.....	8
Tabel 3. 2 Daftar Spesifikasi Perangkat	11
Tabel 4. 1 Hasil Pengujian Data Sensor <i>IR Obstacle Avoidance</i>	16
Tabel 4. 2 Hasil Pengujian Sensor Kecepatan LM393.....	17
Tabel 4. 3 Hasil Pengujian Fungsionalitas Robot Cleanbot.....	19