

Tabel 1. Skenario pengujian

No	Skenario	Penjelasan
1	Skenario 1	Skenario ini melakukan <i>denoising</i> sinyal menggunakan algoritma <i>Kalman filter</i> untuk <i>denoising</i> .
2	Skenario 2	Skenario ini melakukan ekstraksi ciri menggunakan algoritma <i>Discret Wavelet Transform (DWT)</i> .
3	Skenario 3	Skenario ini melakukan klasifikasi pola ADL menggunakan K-NN dengan tiga metode pengukuran jarak pada nilai k=1 sampai k=10.

Tabel 2. Akurasi hasil pengujian dengan split data 60:40

Split 60:40										
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
Euclidean D.	50.000	33.333	63.633	66.666	40.000	40.667	25.832	55.555	42.171	66.666
Manhattan D.	25.000	66.666	72.255	40.000	72.311	57.192	75.000	25.000	33.333	25.000
Cosine D.	77.333	25.000	55.555	63.633	75.000	78.129	33.333	40.000	25.225	66.666

Tabel 3. akurasi hasil pengujian dengan split data 70:30

Split 70:30										
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
Euclidean D.	50.000	33.333	63.633	66.666	40.000	40.667	25.832	55.555	42.171	66.666
Manhattan D.	75.000	66.142	72.255	33.333	75.133	63.633	77.999	40.000	33.333	25.000
Cosine D.	50.333	27.191	52.384	44.444	75.000	33.333	50.000	66.666	25.255	33.333

Tabel 4. Akurasi hasil pengujian dengan split data 80:20

Split 80:20										
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
Euclidean D.	66.666	33.333	75.000	66.666	59.998	40.667	25.832	60.667	33.333	75.000
Manhattan D.	49.164	66.142	63.943	66.614	65.133	25.055	72.111	63.333	33.333	63.633
Cosine D.	37.667	72.334	66.666	50.000	40.000	33.333	63.637	66.663	42.857	25.341