

ABSTRAK

ROV(Remotely operated vehicle) merupakan perangkat yang mampu melakukan pergerakan dan eksplorasi didalam air yang dikendalikan dengan sistem pengontrol. ROV(Remotely operated vehicle) biasanya dilengkapi dengan kamera. Tujuan dari penelitian ini adalah merancang sistem contour detection pada ROV(Remotely operated vehicle). Sistem ini dilengkapi kamera untuk mendeteksi objek. Objek dari kamera diproses oleh Raspberry Pi dan dihubungkan ke-laptop menggunakan kabel LAN sedangkan hasil dari informasi pencitraan kamera ditampilkan dilayar laptop.

Kata Kunci: ROV, RaspberryPi, Contour Detection