

## DAFTAR TABEL

Tabel 2. 1 Pin-pin pada Ultrasonik .....	16
Tabel 2. 2 <i>NMEA-0183</i> .....	19
Tabel 2. 3 Pembacaan pada <i>GPGGA</i> .....	19
Tabel 3. 1 Langkah-Langkah Membuat <i>Mobile</i> .....	24
Tabel 3. 2 Pin L298N to <i>Raspiberry Pi</i> .....	26
Tabel 3. 3 Pengoneksian <i>Raspberry</i> ke <i>GPS</i> .....	31
Tabel 4. 1 Tegangan yang dikeluarkan Motor DC .....	40
Tabel 4. 2 Hasil pada Kamera.....	42
Tabel 4. 3 Hasil pengujian pada <i>GPS</i> .....	42
Tabel 4. 4 Pengukuran pada Sensor Jarak Bagian Depan <i>Mobile Robot</i> .....	44
Tabel 4. 5 Pengukuran pada Sensor Jarak Bagian Belakang <i>Mobile Robot</i> .....	45
Tabel 4. 6 Jarak yang dijangkau dari <i>Mobile Robot</i> .....	46