

DAFTAR GAMBAR

Gambar 1 Blok diagram penelitian sebelumnya	6
Gambar 2 Sistem <i>remote control</i> ROV	7
Gambar 3 Arduino Uno	8
Gambar 4 Baterai Li-Po	10
Gambar 5 APC220	10
Gambar 6 Motor DC.....	11
Gambar 7 Modul <i>Joystick</i>	12
Gambar 8 Kamera <i>Aciton Cam</i>	12
Gambar 9 BTS7960.....	13
Gambar 10 Pin Konfigurasi <i>BTS7960 Driver 43A H-Bridge Drive PWM</i>	14
Gambar 11 Gambaran Sistem Saat ini	15
Gambar 12 Blok diagram sistem saat ini.....	16
Gambar 13 Cara kerja sistem saat ini	16
Gambar 14 Gambar sistem usulan kendali jarak jauh	18
Gambar 15 Blok diagram sistem susulan.....	19
Gambar 16 Flowchart sistem saat ini.....	20
Gambar 17 Diagram Cara Kerja Sistem.....	21
Gambar 18 Cara Kerja Sistem	22
Gambar 19 <i>BTS7960 Driver 43A H-Bridge Drive PWM</i>	28
Gambar 20 Motor DC submersible	29
Gambar 21 Kode program kondisi sistem kendali jarak jauh	29
Gambar 22 Kode program <i>format</i> pengiriman sistem kendali jarak jauh	30
Gambar 23 Kode program <i>output</i> yang ada di kapal Marine Bot GW-40.....	30
Gambar 24 Kode program <i>parsing</i> data dari <i>transmitter</i> ke <i>receiver</i>	31
Gambar 25 Implementasi sistem kendali jarak jauh.....	32
Gambar 26 Implementasi kapal Marine Bot GW-40.....	32
Gambar 27 Mengukur jarak APC220.....	37
Gambar 28 Mengukur jarak kamera	37