

ABSTRAK

Sampah merupakan material sisa yang tidak diinginkan setelah berakhirnya suatu proses. Sampah berada di sekitar kita, baik di daratan maupun di perairan. Sampah yang menumpuk dapat menjadi sumber penyakit bagi lingkungan sekitarnya dan bisa sampai ke cakupan yang lebih luas. Indonesia merupakan penyumbang sampah terbesar kedua di laut berdasarkan data dari situs *Mongabay*. Untuk mengurangi dampak dari limbah tersebut, maka kapal *Marine Bot GW-40* dirancang. Perancangan kapal *Marine Bot GW-40* ini menggunakan APC220 untuk kendali jarak jauh yang memiliki jarak maksimal 1000 meter dibantu oleh *Arduino* sebagai jembatannya. Penggerak kapal *Marine Bot GW-40* ini memakai dua buah motor DC yang diletakkan dibelakang sebagai pendorong. Kapal ini juga memiliki fitur kamera untuk melihat kemana arah yang akan dituju dan sampah yang akan diangkut. Lalu kapal akan dapat bergerak dengan menggunakan sistem kendali jarak jauh.

Kata Kunci: Kendali jarak jauh, APC220 , robot, kapal, sampah