

ABSTRAK

Zaman sekarang pengukuran jarak dan sudut suatu objek tidak lagi dapat diukur dengan alat ukur perangkat keras seperti penggaris dan busur derajat untuk mengukur jarak dan sudut suatu objek melainkan dapat menggunakan teknologi pemanfaatan sensor mini LiDAR. Hasil dari pengukuran benda mati ditampilkan dengan aplikasi serial monitor Arduino. Tujuan dari proyek akhir ini merancang radar mini untuk mengetahui jarak dan posisi benda mati jika benda tersebut dalam keadaan diam maupun bergerak. Mini LiDAR ini didasarkan pada prinsip pantulan cahaya photon sehingga dapat dipakai untuk menafsirkan jarak suatu benda dengan pantulan cahaya photon didepan benda mati. Radar mini dengan menggunakan modul mini LiDAR *GY-530 VL53L0X* yang berguna untuk menafsirkan jarak benda mati, motor servo sebagai penggerak otomatis, dan arduino sebagai pemroses mikrokontroler.

Kata Kunci : Radar Mini, Modul Mini LiDAR GY-530 VL53L0X, Motor Servo, Arduino.