

DAFTAR TABEL

Tabel III-1. Keterangan Mekanik Sistem Prototipe <i>Gantry Crane</i>	19
Tabel III-2. Spesifikasi Arduino Mega 2560	20
Tabel III-3. Spesifikasi <i>Driver Motor</i> BTS7960	21
Tabel III-4. Spesifikasi Motor DC RS-775	22
Tabel III-5. Spesifikasi <i>Incremental Rotary Encoder</i>	23
Tabel IV-1. Hasil Pengujian Bit <i>Absolute Rotary Encoder</i>	35
Tabel IV-2. Hasil Pengujian Nilai Sudut Sensor.....	37
Tabel IV-3. Hasil Pengujian Posisi Keluaran Sensor	38
Tabel IV-4. Hasil Pengujian <i>Driver Motor</i> dan Nilai PWM.....	41
Tabel IV-5. Hasil Pengujian dengan Berbagai <i>Membership Function Output FLC</i> Sudut Berbeda	46
Tabel IV-6. Hasil Pengujian dengan Berbagai <i>Membership Function Output FLC</i> Posisi Berbeda	51
Tabel IV-7. Hasil Pengujian dengan Berbagai <i>Output Fuzzy Logic</i> Berbeda.....	59