

	<b>UNIVERSITAS TELKOM</b>	No. Dokumen	
	<b>Jl. Telekomunikasi No. 1 Ters. Buah Batu Bandung 40257</b>	No. Revisi	
	<b>FORMULIR LEMBAR PENGESAHAN TUGAS AKHIR</b>	Berlaku efektif	

## LEMBAR PENGESAHAN

### TUGAS AKHIR

#### PENERAPAN KENDALI LINEAR QUADRATIC REGULATOR (LQR) PADA HARDWARE IN THE LOOP SIMULATOR (HIL) UNTUK SISTEM BALL AND BEAM

#### *LINEAR QUADRATIC REGULATOR CONTROL IMPLEMENTATION ON HARDWARE IN-THE-LOOP SIMULATOR (HIL) FOR BALL AND BEAM SYSTEM*

Telah disetujui dan disahkan sebagai Tugas Akhir

Program Studi S1 Teknik Elektro

Fakultas Teknik Elektro

Universitas Telkom

Disusun oleh :

**Fadli Maulana Munthaha**

**1102152271**

**Bandung, 19 Agustus 2019**

Pembimbing I



**MUHAMMAD ZAKIYULLAH  
ROMDLONY, Ph.D.**

NIP: 13860037

Pembimbing II



**HUSNENI MUKHTAR, Ph.D.**

NIP: 14810049