

FUSION SENSOR IMU DAN FLEX SENSOR UNTUK MENGETAHUI POSE KINEMATIK TUBUH BAGIAN ATAS

Abbi Setyo Wiratama Wicaksono¹, Bayu Erfianto²

^{1,2}Fakultas Informatika, Universitas Telkom, Bandung

¹abbisetyo@students.telkomuniversity.ac.id, ²erfianto@telkomuniversity.ac.id

Abstrak

Otot adalah sebuah jaringan dalam tubuh manusia yang berfungsi untuk menggerakkan tulang. Otot dapat dikategorikan Abnormal atau tidak normal ketika otot tidak bekerja seperti seharusnya. Pemeriksaan dini terhadap kinematik tubuh bagian atas dapat dilakukan menggunakan sebuah alat yang menggunakan Sensor Fusion yaitu Sensor IMU dan Flex Sensor. Signal hasil pengujian IMU akan di filter menggunakan complementary filter untuk mendapatkan hasil yang baik dan berkurang dari noise. Hasil dari pengujian di tampilkan dalam bentuk grafik sudut dari Axis X,Y,Z pada IMU dan sudut lekukan pada Flex Sensor. Nilai sudut yang didapat digunakan untuk analisis.

Kata Kunci : Kinematik, IMU, Sensor Fusion, Flex Sensor, Complementary Filter.