

DAFTAR GAMBAR DAN ILUSTRASI

Gambar 2.1 Radar modern.....	5
Gambar 2.2 Elemen utama dari proses radar pengirim / radar penerima.....	6
Gambar 2.3 Display radar militer	8
Gambar 2.4 (a) bistatik (b) monostatic	8
Gambar 2.5 Prinsip kerja sensor jarak ultrasonic.....	10
Gambar 2.6 Prinsip kerja sensor ultrasonic	10
Gambar 2.7 Diagram Prinsip kerja motor servo	11
Gambar 2.8 Diagram sistem loop tertutup	12
Gambar 2.9 Gambaran umum mikrokontroler.....	12
Gambar 2.10 Bentuk gelombang kotak (pulsa).....	13
Gambar 3.1 Blok sistem.....	15
Gambar 3.2 Flowchart perancangan prototipe	17
Gambar 3.3 Arduino uno	18
Gambar 3.4 Motor Servo MG995 dan bagian-bagian motor servo	20
Gambar 3.5 Sensor Ultrasonik SRF05	21
Gambar 3.6 Bracket Sensor Ultrasonik.....	21
Gambar 3.7 Tabung besar	22
Gambar 3.8 Tampilan Awal Arduino IDE Versi 1.8.7	22
Gambar 3.9 Tampilan awal Processing Versi 3.5.2	23
Gambar 3.10 Flowchart sistem GUI	24
Gambar 3.11 Desain Prototipe	25
Gambar 3.12 Display background	26
Gambar 3.13 Teks pada display background	26
Gambar 3.14 Display garis radar	27
Gambar 3.15 Display garis objek.....	27
Gambar 3.16 Display Prototipe radar	28
Gambar 3.17 Pengujian Sensor.....	28
Gambar 3.18 Pengujian Servo	29
Gambar 4.1 Grafik pengukuran objek besar yang berada pada sudut 90°	28
Gambar 4.2 Grafik pengukuran objek kecil yang berada pada Sudut 90°	29
Gambar 4.3 Grafik pengukuran objek besar pada sudut 60	30
Gambar 4.4 Grafik pengukuran objek kecil yang berada pada Sudut 60°	30
Gambar 4.5 Grafik pengukuran objek besar yang berada pada sudut 150°	31
Gambar 4.6 Grafik pengukuran objek kecil yang berada pada Sudut 150°	32
Gambar 4.7 (A) Rotasi 15° ke 165° dan (B) Rotasi 165° ke 15° berjarak 85cm....	35