

## KATA PENGANTAR

Salam Sejahtera

Puji syukur penulis ucapkan kepada Tuhan Yesus Kristus karena dengan kasih-Nya penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir berjudul “Perancangan Sistem Kendali Pada Prototipe AGV Berbasis *Line Follower* Menggunakan Kontrol Logika *Fuzzy*” tepat pada waktunya.

Buku ini disusun dengan tujuan untuk memenuhi syarat untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik pada Program Studi Teknik Elektro di Universitas Telkom. Buku ini disusun berdasarkan hasil dari perancangan, pengambilan data dan analisis yang telah dilakukan oleh penulis.

Penulis menyadari dalam penyusunan buku ini tidak akan selesai tanpa bantuan dan doa dari berbagai pihak. Karena itu pada kesempatan ini penulis ingin mengucapkan terima kasih kepada pihak – pihak yang telah memberi bantuan dan doa kepada penulis. Semoga kebaikan yang telah diberikan kepada penulis mendapat balasan yang lebih dari Tuhan Yesus Kristus.

Dengan segala kerendahan hati penulis berharap buku ini dapat memberi manfaat atau ilmu kepada pembaca yang berhubungan dengan materi yang dibahas pada buku ini. Akhir kata, penulis menyadari bahwa buku ini masih memiliki kekurangan. Oleh karena itu kritik dan saran penting bagi penulis untuk kesempurnaan buku ini.

Bandung, 22 Juli 2019

Andicy Ruth Audilina